

研究開発テーマ名

存在感・生命感 CA の研究開発

2022年度までの進捗状況

1. 概要

本研究開発テーマでは、人間並みの外見と機能を有する存在感サイバネティック・アバター（以下 CA）や生物らしさをもつ生命感 CA を開発することを主たる目的とします。また、存在感 CA や生命感 CA の拡張として、環境のなかを自在に移動しかつ子どもらしさを備えた移動型 CA や、メンタルケアでの使用が想定される抱擁型 CA の開発も行います。そして、CA が遠隔操作者の意図・感情・人格といった状態を適切に表出するための自動動作生成システムや、操作者が CA を自在に操作するための高臨場感インターフェースを開発します。

これらの研究開発によって、CA は様々な社会的場面において遠隔操作者の適切な身代わり＝アバターとなることができるようになります。そして、これらの CA を遠隔操作することで、私たちは空間的・時間的制約から解放され、様々な時と場所で、CA がなければ実行することのできないような課題を遂行し自在に活躍することができるようになります。

2. 2022年度までの成果

- ① 存在感 CA において操作者よりも表現力豊かな身振りを実現
- ② 現役大臣の CA の開発及び実証実験の実施
- ③ 無音で動作する生命感 CA と、顔面にディスプレイが搭載された CA の開発
- ④ 操作者を超える知覚能力の習得

①では、存在感 CA が対話相手や対話内容に応じて適切な身振りや表情でもって利用者と交流することができるように、表現力豊かなジェスチャーのデザインを行い、CA に

実装しました。CA には流暢で美しい所作が可能となり、とりわけプレゼンテーションのように対話相手へとアピールすることが重要な場面において、CA は操作者本人よりも表現力豊かなホスピタリティーのある振る舞いができるようになりました（図1）。

②では、デジタル庁大臣の CA を開発し（図2）、大臣による CA 遠隔操作公務の実証実験を実施しました。大臣は商業施設に設置された CA を議員会館から遠隔操作し、商業施設での通行人に対してデジタル庁の取り組みについて説明を行う等の公務を行いました。この実証実験では、大臣以外の人物が CA を操作する時間帯も設けられましたが、通行人にアンケートしたところ、多くの人が「大臣以外の人物が操作する CA の発言を大臣本人が言っていることとして受け入れられる」と回答しました。このように著名人による CA 利用の社会受容性について調査が進みました。

③では、ロボットの駆動モーターに工夫を施すことでロボットの機構音を無音化し、生物らしい生命感をもった CA を実現しました。無音の生命感 CA は、動作音のする CA と比べて高い主体性をもつように感じられることが確認されています。また、顔面にディスプレイが搭載された



図1: 存在感 CA が操作者本人よりも表現力豊かに身振りをする様子



図2: デジタル庁大臣の CA と大臣本人

生命感 CA も開発しました。この CA では自由に顔の表現を変更することができ、豊かな人格表出が可能です。

④では、逆強化学習によって、消毒をお願いするための声かけタイミングをアバターに学習させた結果、普通の人間を超える最適なタイミングで声かけする CA の知覚能力を実現しました。実世界のロボットによる学習機能としては、世界初の研究成果です。操作者の能力拡張を目指す全体目標に貢献しました。



図3: 移動型存在感 CA



図4: ショッピングモールで消毒をお願いする CA

3. 今後の展開

本研究開発テーマのもとで開発される CA は操作者の身代わりとなることで操作者を身体的・空間的・時間的制約から解放しますが、単に人の身代わりとなる CA にとどまらず、人を超える機能や能力をもった CA の開発に挑戦します。私たちはそのような CA を通すことで、単に異なる場所や時間において働くことができるようになるだけでなく、普段の自分にはできないような能力や振る舞いを発揮して活躍することができるようになります。